**附件2：会议论坛及专题交流活动日程**

**一、会议论坛日程**

**全体会议——海洋观测的国际合作、技术趋势及社会影响**

 **暨中国光学工程学会海洋信息网络联盟成立仪式**

 **国际海洋工程装备科技创新大赛发布仪式**

**会议时间：2018年10月23日（星期二）09:00-12:15**

**会议地点：青岛世界博览城二层会议室I**

|  |
| --- |
| **中国光学工程学会海洋信息网络联盟成立仪式****主持人：张仁和，中国科学院院士，中国科学院声学研究所** |
| 09:00-09:05 | 大会开幕式，会议主席致欢迎辞张仁和，中国科学院院士，中国科学院声学研究所待定，青岛海洋科学与技术试点国家实验室 |
| 09:05-09:15 | 宣布中国光学工程学会海洋信息网络联盟成立尹浩院士、朱中梁院士等颁发聘书 |
| **国际海洋工程装备科技创新大赛发布仪式****主持人：宋大雷，中国海洋大学创新教育实践中心主任，教授，博士生导师** |
| **09:15-09:30** | 国际海洋工程装备科技创新大赛发布仪式廖民生，中国海洋大学校长助理 |
| **全体会议——海洋观测的国际合作、技术趋势及社会影响** |
| 09:30-09:50 | 海洋水声环境敏感区诊断及适应性观测研究笪良龙，海军潜艇学院教授  |
| 09:50-10:10 | 海洋观测的经济价值Monica Grasso，美国国家海洋和大气管理局（NOAA）首席经济学家 |
| 10:10-10:30 | 海洋光学打造"海洋之瞳"吴国俊，中国科学院西安光学精密机械研究所副主任 |
| 10:30-10:50 | 阿拉斯加北极海洋观测：挑战与机遇Molly McCammon, 阿拉斯加海洋观测系统执行主任 |
| 10:50-11:10 | 介绍海洋信息网标准体系框架敖力，中国信息通信研究院技术与标准研究所所长/高工 |
| 11:10-11:30 | 技术趋势-新平台和传感器使能准实时全球海洋观测Stephen Hall, 水下技术学会（SUT）首席执行官 |
| 11:30-11:50 | 待定薛建凌，中天科技海缆有限公司总经理 |
| 11:50-12:10 | 介绍《中国海洋信息网络发展报告》王瑛剑，海军工程大学主任 |
| 12:10-12:15 | 结束致辞Zdenka Willis，前美国国家海洋和大气管理局（NOAA）高级执行官，Veraison Consulting首席执行官 |

**注：全体会议为闭门会议，参会名额有限，如欲参会，****请发送申请邮件（包含姓名+院系+年级+电话）至oic@reedexpo.com.cn****，最终参会确认组委会将以邮件的形式不晚于10月22日回复。**

**二、专题交流活动日程**

**活动地点：青岛世界博览城一层展厅Oi剧场**

**参会者：专题交流活动均向所有展会观众免费开放**

**活动议题一：海洋渔业**

**活动时间：2018年10月23日 14:00-16:35**

|  |
| --- |
| **活动主席：Zdenka Willis****前美国国家海洋和大气管理局（NOAA）高级执行官、Veraison Consulting首席执行官** |
| 本场活动将聚焦应用于海洋渔业领域的创新技术和新应用。来自世界各地的专家学者将就海洋渔业及渔业监测技术的发展趋势、中国海洋渔业所面对的新挑战和解决方案进行经验分享。 |
| 14:00-14:05 | 主席致欢迎辞Zdenka Willis，前美国国家海洋和大气管理局（NOAA）高级执行官、Veraison Consulting首席执行官 |
| 14:05-14:30 | 海洋渔业发展对美国经济的影响Monica Grasso, 美国国家海洋和大气管理局（NOAA）首席经济学家 |
| 14:30-14:55 | 中国海水鱼类设施养殖技术与装备关长涛，中国水产科学研究院黄海水产研究所主任/研究员 |
| 14:55-15:20 | 美国IOOS海洋观测系统对美国贝类产业的支持Molly McCammon, 阿拉斯加海洋观测系统执行主任 |
| 15:20-15:45 | 应用于海洋水产养殖的创新铜材Daniel Steitz，维兰德集团渔业部门主管 |
| 15:45-16:10 | 卡塔利娜海洋牧场Lindsay Cruver, 卡塔利娜海洋牧场 |
| 16:10-16:35 | 现代化海洋牧场研究进展与展望张立斌，中国科学院海洋研究所研究员 |

**活动议题二：无人水面艇与通讯**

**活动时间：2018年10月24日 09:30-12:05**

|  |
| --- |
| **活动主席：Stephen Hall****水下技术学会（SUT）首席执行官** |
| 本场活动将聚焦于无人水面艇的创新发展与新应用。 |
| 09:30-09:35 | 主席致欢迎辞Stephen Hall，水下技术学会（SUT）首席执行官 |
| 09:35-10:00 | 海洋无人艇在海域探测、救助救生及执法取证方面的应用杨东，中国电科36所浙江嘉蓝海洋电子有限公司总经理 |
| 10:00-10:25 | 自主式水面艇在深海采矿活动中的应用Stephen Hall，水下技术学会（SUT）首席执行官 |
| 10:25-10:50 | 海洋无人艇研究进展及应用谢少荣，海洋智能无人艇系统装备教育部工程研究中心主任、上海大学无人艇工程研究院副院长 |
| 10:50-11:15 | 海洋智能无人艇关键技术与应用进展董超，国家海洋局南海调查技术中心室主任 |
| 11:15-11:40 | 无人船海洋观测应用概况及趋势金久才，国家海洋局第一海洋研究所副研究员 |
| 11:40-12:05 | 海洋无人艇技术最新应用进展蒲进菁，珠海云洲智能科技有限公司海洋应用技术总监 |

**活动议题三：海洋观测与遥感**

**活动时间：2018年10月24日13:00-16:20**

|  |
| --- |
| **活动主席：Zdenka Willis****前美国国家海洋和大气管理局（NOAA）高级执行官、Veraison Consulting首席执行官** |
| **本场活动将讨论探索全球各大洋的最新工具和技术，以及相关技术在国家海洋观测中的应用。** |
| 13:00-13:05 | 主席致欢迎辞Zdenka Willis，前美国国家海洋和大气管理局（NOAA）高级执行官、Veraison Consulting首席执行官 |
| 13:05-13:30 | 阿拉斯加海洋观测系统：满足利益相关者对海洋和沿海观测需求的模型Molly McCammon，阿拉斯加海洋观测系统执行主任 |
| 13:30-13:55 | 迪拜海岸智能系统Noora Mohammed Hokal，阿联酋迪拜市海岸监测及设计部门主管 |
| 13:55-14:20 | 漂流式海气界面浮标观测应用王斌，国家海洋技术中心副研究员 |
| 14:20-14:45 | 移动平台的海流测量及其应用于海上自主操作Claire Cardy，Nortek英国区总监 |
| 14:45-15:10 | 高通量深海海水原位采样及分级过滤系统陈永华，中国科学院海洋研究所研究员 |
| 15:10-15:35 | 水下海流测量、水声换能器、速度测量方差Sairajan Sarangapani，Rowe Technologies Inc研发总监/博士 |
| 15:35-16:00 | 系泊球形浮标系统的动力学分析朱向前，山东大学机械工程学院研究员 |
| 16:00-16:25 | RBR感应式电导率传感器的工作原理、标定校准与观测表现王琪，加拿大RBR公司销售及市场营销助理 |

**活动议题四：无人水下航行器**

**活动时间：2018年10月25日09:30-12:30**

|  |
| --- |
| **活动主席：Stephen Hall****水下技术学会（SUT）首席执行官** |
| **本场活动将聚焦于无人水下航行器的创新发展与新应用。** |
| 09:30-09:35 | 主席致欢迎辞Stephen Hall，水下技术学会（SUT）首席执行官 |
| 09:35-10:00 | 海底数据采集技术的进步Jose M Puig，Sonardyne Asia Pte Ltd区域营销经理 |
| 10:00-10:25 | 利用监测技术降低ROV运营成本并提高可靠性Shawn Taylor，Moog Focal副总经理 |
| 10:25-10:50 | 中国自主水下机器人及核心部件发展现状及问题分析 武建国，河北工业大学副研究员 |
| 10:50-11:15 | 改进传感器技术和平台集成以实现更多功能Eric Siegel，加拿大RBR公司营销总监 |
| 11:15-11:40 | CANOPUS令海底定位如同GPS一样便捷Hubert Pelletier，iXblue销售和营销总监 |
| 11:40-12:05 | 用于最小型ROV的多波束成像声纳Scott McLay，Tritech International Limited销售总监 |
| 12:05-12:30 | 水下直升机研究进展黄豪彩，浙江大学副教授 |